

Bonyolultságelmélet

Thursday 20th October, 2016, 21:24

Néhány további NP-teljes közismert probléma

Számos további **közismert** probléma is NP-teljes, mint például:

- Adott egy, az ETERNITY II szabályainak megfelelő csempehalmaz. Kirakható-e a csempékből szabályosan egy négyzet?
- Adott az AKNAKERESŐ játék egy részlegesen kitöltött táblája. Be lehet-e fejezni a kitöltést, hogy konzisztens legyen?
- Adott a SUPER MARIO játék egy pályája. Végig lehet-e rajta jutni?
- Adott a FLOOD-IT játék egy pályája. Megoldható-e?
- Adott egy részlegesen kitöltött SUDOKU tábla. Konzisztens-e?
- Adott a TETRIS játékban elemek egy érkezési sorrendje és egy K szám.
 - El lehet-e tüntetni K sort?
 - Le lehet-e az első K elemet pakolni anélkül, hogy betelne a tábla?
 - Lehet-e K -szor eltüntetni egyszerre négy sort?

NP-teljes problémák halmazokra és számokra

Az EGÉSZ ÉRTÉKŰ PROGRAMOZÁS egy másik speciális esete:

HÁTIZSÁK

Adott: n elem mindegyikének w_i súlya és c_i értéke, valamint W és C .

Kérdés: Kiválasztható-e ismétlés nélkül néhány elem úgy, hogy összértékük $\geq C$ és összsúlyuk $\leq W$?

Tétel

A HÁTIZSÁK probléma NP-teljes.

Ötlet

A RÉSZLETÖSSZEG problémában az a_i értékekből rendre készítsünk egy tárgyat $w_i = c_i = a_i$ súllyal és értékkel, továbbá legyen $C = W = K$, a célszám.

HÁTIZSÁK

Algoritmus a HÁTIZSÁK eldöntésére

A következő rekurzív összefüggéssel számítható $T[i, w]$, ami a legfeljebb az első i tárgy felhasználásával egy w kapacitású hátizsákkal elérhető maximális haszon:

$$T[i, w] = \begin{cases} 0 & \text{ha } i = 0 \\ T[i - 1, w] & i > 0, w < w_i \\ \max\{T[i - 1, w], c_i + T[i - 1, w - w_i]\} & i > 0, w \geq w_i \end{cases}$$

Ez ad egy $\mathcal{O}(n \cdot W)$ időigényű algoritmust, ami **nem** polinom, mert az input mérete $n(\log w_i + \log c_i) + \log W$.

Felfoghatjuk úgy is, hogy az algoritmusunk akkor polinomidejű, ha az inputban a súlyokat unárisan reprezentáljuk, vagy ha a súlyok a tárgyak számának egy polinomjával korlátozhatóak.

Ez vezet el az algoritmikus bonyolultságelméletben a **pseudopolinomialitás** fogalmához.

Pszudopolinomiális algoritmusok, erős/gyenge NP-teljeség

Pszudopolinomiális algoritmusok

Legyen A egy probléma. Egy A -t eldöntő algoritmus **pszudopolinomiális**, ha tetszőleges (a_1, \dots, a_m) inputon a futásideje $\mathcal{O}\left(\left(\sum_{1 \leq i \leq m} a_i\right)^k\right)$, valamely konstans k -ra.

(Emlékezzünk vissza: az input **mérete** $\sum_{1 \leq i \leq m} \log a_i$ volt!
Ha egy NP-teljes probléma eldönthető pszudopolinomiális algoritmussal, úgy **gyengén NP-teljesnek**, ha pedig unáris változata is NP-teljes, akkor **erősen NP-teljesnek** nevezzük.

Átfogalmazás

Ha egy erősen NP-teljes problémára van pszudopolinomiális algoritmus, akkor $\mathbf{P} = \mathbf{NP}$.

Példa

- A HÁTIZSÁK probléma gyengén NP-teljes.
- A TSP probléma viszont erősen NP-teljes.
- Pozitív egészek faktorizálására van pszudopolinomiális algoritmus, de nem ismert rá polinomidejű.

A gyengén NP-teljes problémák mindazon példányai gyakorlatilag megoldhatónak tekinthetők, melyekben az inputon érkező számok **értéke** korlátozható az input **méretének** egy **polinomfüggvényével**.

(Pl. a HÁTIZSÁK vagy a PARTÍCIÓ sok „kisméretű” tárgy esetén.)

PARTÍCIÓ

- **Input:** a_1, \dots, a_n pozitív egészek.
- **Kérdés:** Van-e $I \subseteq \{1, \dots, n\}$, melyre $\sum_{i \in I} a_i = \frac{\sum_{1 \leq i \leq n} a_i}{2}$?

A probléma (gyengén) NP-teljes.

A HÁTIZSÁK probléma egészértékű programozási feladatként felírva:

$$\sum_{i=1}^n w_i x_i \leq W$$

$$\sum_{i=1}^n c_i x_i \geq C$$

$$0 \leq x_i \leq 1$$

Egy ILP feladat **LP-relaxációját** kapjuk, ha az egészek helyett a valósak körében oldjuk meg. (Azaz elhagyjuk az „ x_i egész” feltételt.)

Mivel $LP \in \mathbf{P}$, a relaxált feladat hatékonyan megoldható.

TÖREDÉKES HÁTIZSÁK

- Mint a HÁTIZSÁK, de a tárgyak törhetőek: az i -edik tárgy x_i -ed része, $0 \leq x_i \leq 1$ egy $c_i x_i$ értékű, $w_i x_i$ súlyú tárgy.
- Erre a feladatba a hatékony **mohó** algoritmus optimális.
- Kérdés, hogy mennyire jól „közelíti” az eredeti (függvény)problémát?

Approximáció

A következőkben olyan **optimalizálási** problémákra próbálunk adni hatékony **közelítő** algoritmusokat, melyeknek eldöntési változata **NP**-nehéz.

Az f függvény minimalizálási/maximalizálási probléma, ha $f(I) = \arg \min_{s \in S(I)} c(s) / \arg \max_{s \in S(I)} c(s)$ alakú, ahol $S(I)$ az I inputhoz tartozó **lehetséges megoldások** (nemüres) halmaza, c pedig minden megoldáshoz egy valós költséget/értéket rendelő függvény.

Ha f egy optimalizálási probléma, $\alpha > 0$ egy konstans, A pedig egy olyan polinomidejű algoritmus, melyre $A(I) \in S(I)$ minden I inputra úgy, hogy

$$\forall I : \max \left\{ \frac{c(A(I))}{c(f(I))}, \frac{c(f(I))}{c(A(I))} \right\} \leq \alpha,$$

akkor A egy **α -approximáló algoritmus f -re.**

Emlékeztető

Input: $G = (V, E)$ gráf, $K > 0$ egész.

Output: van-e olyan, legfeljebb K méretű X csúcshalmaz G -ben, melyre igaz, hogy G minden élének legalább az egyik végpontja X -beli?

Optimalizálási változat

Input: $G = (V, E)$ gráf.

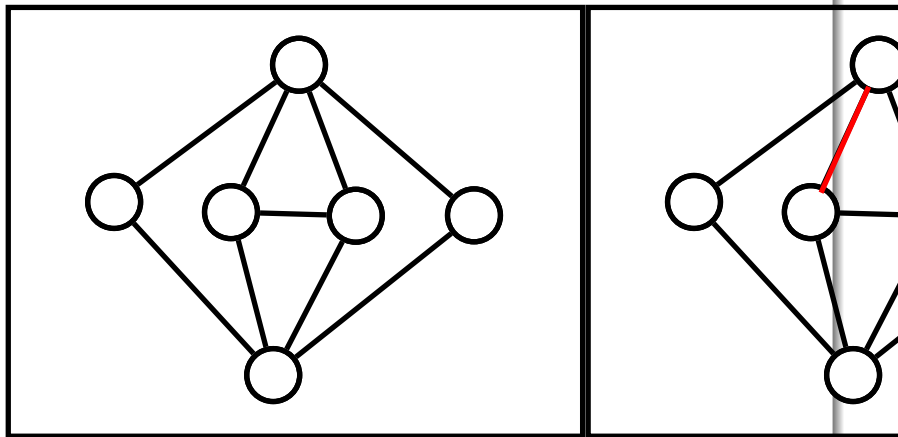
Output: mekkora a **legkisebb** lefogó csúcshalmaz G -ben?
(megoldás: egy lefogó csúcshalmaz; költsége: a mérete)

Természetesen ha az optimalizálási változatra lenne egy hatékony módszer, akkor az eldöntésre is. Mivel az eldöntési változat **NP**-teljes, így az optimalizálási változatra sem ismert hatékony algoritmus.

Tekintsük a CSÚCSLEFEDÉS-re a következő egyszerű algoritmust:

- Legyen $X = \emptyset$.
- Amíg van él G -ben:
 - Válasszunk egy **tetszőleges** e élt.
 - Vegyük be X -be e **mindkét** végpontját.
 - Vegyük el G -ből az összes, e bármelyik végpontjára illeszkedő élt.
- Adjuk vissza X -et.

Példa



Az algoritmus által visszaadott érték 4. (Lehetne 6 is. Az optimum 3.)

Tétel

Az előző fólián szereplő algoritmus egy 2-approximáló algoritmus a CSÚCSLEFEDÉSre.

Ötlet

- Az algoritmus nyilván egy lefogó csúcshalmazt ad vissza.
- Ha az X halmazba rendre az e_1, e_2, \dots, e_k élek végpontjai kerültek bele, akkor e_1, \dots, e_k egy párosítás G -ben, mindegyiküknek legalább az egyik végpontját le kell fogni, vagyis a minimum legalább k .
- Az algoritmus által visszaadott eredmény pedig $2k$.

A CSÚCSLEFEDÉSre a mai napig **nem ismert ennél jobb** approximációs algoritmus.

Tétel

A TSP probléma nem közelíthető: **nincs** α -approximáló algoritmus, csak ha $\mathbf{P} = \mathbf{NP}$.

Ötlet

Tegyük fel, hogy van egy α -approximáló A algoritmus TSP-re. Akkor A -t felhasználva meg tudjuk oldani a Hamilton-kört a következőképpen: a $G = (V, E)$ gráfból készítsük $V \times V$ -n az alábbi $D(G)$ távolságmátrixot:

$$d_{u,v} = \begin{cases} 1 & \text{ha } (u, v) \in E; \\ |V| \cdot \alpha + 1 & \text{egyébként.} \end{cases}$$

Ekkor ha van Hamilton-kör, az optimum $|V|$; ha nincs, az optimum legalább $|V| \cdot \alpha + 1$.

Ötlet befejezése

Ekkor a következő algoritmus:

Ha $A(D(G)) \leq |V| \cdot \alpha + 1$, fogadjuk el G -t, egyébként utasítsuk el
eldönti a Hamilton-kör problémát, polinomidőben.

Így várhatóan (hacsaknem $\mathbf{P} = \mathbf{NP}$) nincs approximáló algoritmus
sem TSP-re.

Kereshetünk viszont olyan speciális esetet, amire van.

A probléma

Input: egy D távolságmátrix, **ami teljesíti a háromszögegyenlőtlenséget:**

$$\forall i, j, k : D_{i,j} + D_{j,k} \geq D_{i,k}.$$

Output: a minimális összsúlyú körút súlya.

Bonyolultság

Az eldöntési probléma továbbra is **NP**-nehéz.

(Ilyen mátrixot állítottunk elő a Hamilton-kör TSP(E)-re való visszavezetésekor.)

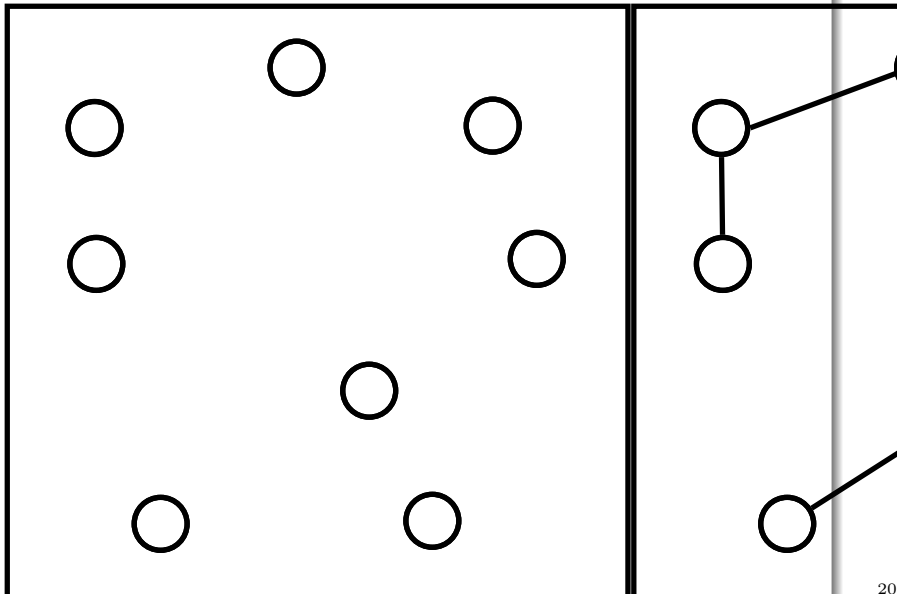
Algoritmus

- Állítsuk elő (Prim vagy Kruskal algoritmusával, például) D egy **minimális feszítőfáját**.
- Kettőzzük meg a fa éleit.
- A kapott multigráfnak vegyük egy Euler-körvonalát.
- A körvonalból hagyjuk el a korábban már meglátogatott csúcsokat.
- Adjuk vissza az így kapott kör összsúlyát.

Közelítés

A fenti egy 2-approximáló algoritmus a METRIKUS TSP-re.

Példa



2-approximálás

Az algoritmus 2-approximáló, ez a következőkből áll össze:

- egy tényleges körút költségét adja vissza;
- bármilyen körútból elhagyva egy élt egy feszítőfát kapunk \Rightarrow a minimális feszítőfa összsúlya kisebb, mint a minimális körúté;
- az élek kettőzésével kapott gráfban ill. annak az Euler-körvonalában az élek összsúlya tehát kisebb, mint **kétszer** a minimális körúté;
- a már látott pontok kihagyásával **a háromszög-egyenlőtlenség miatt** nem növekszik az összsúly.

Megjegyzés: $\frac{3}{2}$ -approximálás

Az élek kettőzése helyett egy „ügyesebb” módszerrel kaphatunk egy $\frac{3}{2}$ -approximáló algoritmust is.

Összefoglalás

- Megismertük a **pszeudopolinomiális** algoritmusokat.
- Adtunk egy pszeudopolinomiális algoritmust a HÁTIZSÁK problémára.
- Megismertük a **gyenge** és az **erős NP-teljeséget**.
- A HÁTIZSÁKRól beláttuk, hogy gyengén, míg a TSP(E) erősen NP-teljes.
- Megismertük a gyengén NP-teljes PARTÍCIÓ problémát.
- Felírtuk a HÁTIZSÁK probléma LP relaxációját.
- Megismertük az α -approximáló algoritmusokat.
- Megadtunk egy 2-approximáló algoritmust a CSÚCSLEFEDÉS problémára.
- Megmutattuk, hogy a TSP probléma nem közelíthető.
- Megismertük a METRIKUS TSP problémát, megmutattuk, hogy erősen NP-teljes és adtunk rá egy 2-approximáló algoritmust.